時間領域差分法を用いた音源形状のモデル化による 指向性の再現*

鈴木 淑正 (上智大), 中島 弘史 (HRI-JP), 荒井 隆行 (上智大) 中臺 一博, 長谷川 雄二 (HRI-JP)

1 はじめに

近年、コンピュータの性能向上によって、波動音響 理論に基づいた数値シミュレーションが実用的な時間 で利用可能となってきた。音響処理に欠かせない情報 である音響伝達関数をシミュレーションにより算出す ることは、コストの点でメリットが大きい。しかし実 際問題として、自由音場で精度の良い計算が可能で あっても、実環境のシミュレーションによって得られ る音響伝達関数は実測で得られるものと一致しない。 原因として吸音率、反射、音源の指向性などの実環境 要素が挙げられる。そこで我々は、時間的に初期的な 問題である音源の指向性について着目した。音源の 指向性が音響特性に及ぼす影響は先行研究より提起 されている [1]。

通常のシミュレーションでは音源は点音源であり、 指向性を持たない。シミュレーションにおける指向 性の再現にはいくつか方法があるが [2]、多くの場合、 先に対象とする音源の指向性を知る必要があり実用 性に欠ける。そこで比較的シンプルな手法である音 源形状のモデル化を行い、指向性の再現を試み、その 精度を検証した。本研究ではスピーカの水平面1m 周りにおける指向性の再現を対象とした。実用的な メモリ、計算時間の範囲で、音源定位に必要な 1000 Hz 以下、5% (0.42 dB) 以下の誤差を目標の精度と した。

以降、2章で使用したシミュレータについて説明す る。3章で計算領域設定について説明する。4章で音 源のモデル化によるスピーカの指向性の再現を行う。

2 使用したシミュレータ

音響シミュレーションには幾何的手法と波動的手法 がある。幾何的手法は音を線として捉える音線法を 用いた手法で、音の波動性を考慮していないため、位 相干渉、回折、固有モードといった現象を精確に再現 できない。これに対し、波動的手法は波動音響理論に 基づいたアルゴリズムを持つため、理論的には波動 の性質を精確に再現することができる。波動的手法 には、代表的なものとして有限要素法、境界要素法、 時間領域差分法がある。本研究では、物性値、空間の 再現性能、計算メモリと計算量の点でバランスが良 いと考えられる時間領域差分法 [3] を用いた波動音響 数値計算ソフト COMFIDA ver.2.03(日東紡音響エ ンジニアリング)を利用した。空間を格子状に分割 して計算する時間領域差分法は、精度を高めるため に空間格子間隔を小さくする必要があるが、本ソフ トにおいては、コンパクト差分法を適用することに より、比較的大きな空間格子間隔でも高精度なシミュ レーションが可能である [4]。

3 計算領域設定

今研究で行う計算の領域設定について説明する。シ ミュレータの主なパラメータとして空間格子間隔と 格子数、計算時間ステップ間隔と計算時間ステップ数 がある。安定した計算のためには、満たすべき条件に ついては、参考文献 [5, 6] を参考にされたい。決定さ れた各パラメータを Table 1 にまとめた。

計算境界は PML (Perfect Matched Layer) 境界吸 収条件とした。PML 境界吸収条件とは、境界に達し た波が反射しないように完全整合層を付加するもの である [7]。

音源には TSP (Time Stretched Pulse)を用いた。 TSP は時間的に引き延ばした正弦波 (スイープ信号) であり、TSP 応答に時間反転 TSP 信号を畳み込むこ とで引き延ばされた信号からインパルス応答を求め ることができる。TSP は円状畳み込みを行うため連 続して2回生成した。本シミュレータへの TSP の適 用については参考文献 [8] を参照されたい。

Table 1	Deventor	actting	for	cimu'	lation
Table 1	rarameter	setting	101	sinnu.	lation

Space	Grid interval	0.02 [m]	
	Number of grids	140 × 140 × 40	
	Boundary condition	PML	
Time	Time step interval	$1/48000 \; [sec]$	
	Number of time steps	32768	
Source	Waveform	TSP	
	Bandwidth	$100 \sim 1000 \; [Hz]$	

^{*}The Acoustic Simulation of Directivity by Modeling the Shape of a Sound Source with a Finite Difference Method in Time Domain. by SUZUKI, Toshimasa (Sophia University), NAKAJIMA, Hirofumi (HRI-JP), , ARAI, Takayuki (Sophia University), NAKADAI, Kazuhiro, HASEGAWA, Yûji (HRI-JP)

4 指向性再現における課題と対策

4.1 課題:伝播方向に依存する計算誤差

時間領域差分法において、計算精度に影響を与え る要因として数値分散がある。数値分散とは波長(λ) に対する空間格子間隔(ΔL)の比率により計算上での 伝播速度が変わる現象である。 $\lambda/\Delta L$ の値が低いほど 計算精度は悪化し、その計算誤差は伝播するほど大 きくなる[6]。例として、格子 50 個だけ離れた点にお ける数値分散が及ぼす影響を時間波形により確認す る。Fig. 1 に $\lambda/\Delta L$ が 4.25, 2.13 の場合の音源波形 と、離れた点での応答波形を示す。 $\lambda/\Delta L$ が 2.13 の 場合、応答波形に伝播の遅れが見られることが確認 できる。

この数値分散の影響が、空間を格子状に分割する 時間領域差分法においては、音の伝播する方向によっ て異なり、これが指向性の精度に影響を与える課題と なる。例として、Fig. 2 に $\lambda/\Delta L = 5.67, 3.40$ の時 の瞬時音圧分布を示す。音源はガウシアン波形を用い た。点音源の伝播は同心円状であるべきだが、 $\lambda/\Delta L$ が小さくなるにつれて同心円状の波の形が崩れて円 というよりは四角形に近く、シミュレーションの精度 が低下していることが分かる。



Fig. 1 Waveform representing numerical dispersion

4.2 対策: 点音源の指向性に対する精度検証

伝播方向による数値分散の影響の差を検証する。点 音源の周り 15 度おきに一周 (計 24 点)の観測点を用 意し、指向特性を解析した。結果として、1000 Hz $(\lambda/\Delta L=17)$ における指向特性を Fig. 3 示す。本来フ ラットであるべき指向特性に誤差が生じていること が確認できる。しかし、この誤差は 0.05 dB (0.5 %) 以下であり、今回のパラメータでは、伝播方向に依存 する計算誤差は微小である。



Fig. 2 Sound pressure distribution originated from a point source



Fig. 3 Directivity patterns at a free acoustic field

5 スピーカの指向性再現

音源形状のモデル化によるスピーカ指向性の再現 を行った。最初に実測データの収録状況を説明する。 次に今回提案したモデルを説明し、最後に、モデルと 実測の比較・検証を行う。

5.1 実測データの収録条件

対象とする実環境の測定データについて説明する。 測定は無響室で行った。スピーカはGENELEC 1029A (Fig. 4)を用いた。スピーカ振動板の中心から1m離 れた正面にマイクロホンを設置し、時計周りに水平面 上で15°ずつスピーカを回転させ、計24点でインパ ルス応答の測定した。スピーカの仕様はTable 2にま とめた。音源にはTSPを用いた。長さ16384、サン プリング周波数 48000 Hz のTSP を3回出力し、同 期加算してインパルス応答を求めた。



Fig. 4 GENELEC 1029A

Table 2	Loudspeaker	specification
10010 1	Loudopound	opcomotion

Size	$0.15 \times 0.25 \times 0.19 \text{ [m]}$
Bandwidth	70~18000 [Hz]
Crossover frequency	3300 [Hz]

5.2 音源のモデル化

対象のスピーカに近い形をした剛壁の立方体に対 し、振動板に対応する面に円柱形状の窪みを作った形 状をモデルとし (Fig. 5)、これを点音源に付加するこ とで、指向性音源の再現を試みた。Fig. 6 に示す様に 立方体の横幅、奥行きを x、y、窪み部分の円柱の奥 行き、直径を h、d とした。スピーカの構造、吸音率、 平面振動などは無視した簡単なモデルとし、[x,y,h,d] をパラメータとして、概形を変化させシミュレーショ ンを行った。なお、今回は水平面のみの指向性を対象 とするため、スピーカの高さは 0.24 m に統一した。 具体的なパラメータを Table 3 に示す。Fig. 7 に計算 領域の簡易図を示す。中央にモデルを配置し、周りに 観測点を並べた。観測点はスピーカ正面方向を 0 °点 とした。



Fig. 5 Loudspeaker model



Fig. 6 Speakermodel at Horizontal View



Fig. 7 Simulation field

Table 3 Palameter of models

Size	x, y, h, d [m]
Model 1	0.14, 0.20, 0.02, 0.12
Model 2	0.14, 0.20, 0.04, 0.12
Model 3	0.14, 0.20, 0.04, 0.08
Model 4	0.14, 0.20, 0.02, 0.08
Model 5	0.18, 0.20, 0.02, 0.12
Model 6	0.14, 0.24, 0.02, 0.12
Model 7	0.22, 0.10, 0.02, 0.12

5.3 結果

本稿では,Table 3 に載せたモデルのうち,代表的 な Model 1,3,7 について説明する.Model 1 は計算境 界を考慮したとき、対象のスピーカに最も近い形状 である。比較のため、Model 3、7 はそれぞれ円柱の 形状、立方体の形状を対象のスピーカから離れた大 きさとした。

まず、実測と各モデルでのシミュレーションによっ て得られる 500,1000 Hz の指向特性を Fig. 8 に示す。 各モデルで、実測に近い指向特性が再現されている ことが分かる。さらに厳密に解析するため、実測とシ ミュレーションの誤差の平均を取った。また、モデル の有効性を検証するため、従来法となる点音源のみ の場合の実測との誤差も解析した。Fig. 9 に周波数別 の全観測点における誤差平均、Fig. 10 に観測点別の 全周波数における誤差平均を示す。

Fig. 9, 10より、誤差平均は目標誤差5% (0.42 dB) には到達していないが、点音源の場合と比べて音源 のモデル化により、スピーカの指向性の再現精度が高 まっていることが分かる。また Fig. 10より、スピーカ の正面方向において比較的精度が高いことが分かる。

各モデルで比較すると、モデルの概形を大きく変 えた Model 7 における結果が他のモデルに比べると 精度が下がり、また、Fig. 9 より固有モードの影響も 見られる。Model 1 と 3 の間では、大きな差は得られ なかった。つまり、モデルの窪み部分の寸法を少し変 えたところで、結果に大きな差は生じなかった。その 他のモデルにおいても、同様な結果が得られた。



Fig. 8 Directivity patterns

6 まとめと今後の課題

本研究では音源の形状をモデル化することで指向 性の再現を試み、その精度を検証した。結果として、 目標とする精度は得られなかったが、従来法である点 音源の場合と比較すると、精度は向上していること が示された。また、モデルは実際のスピーカの概形に 近い方が精度が良くなるが、細かい部分の差は精度 に影響を与えないことが明らかになった。

モデル化を厳密にするためには空間格子間隔を小 さくする必要があるが、計算時間やメモリが増えて しまうため、実用性を失う。また、波動の性質から考 えても波長に対して小さい領域での変化は波動の伝 播に対して大きな影響を与えないと考えられる。

よって音源形状の簡単なモデル化を行うことで指向 性を再現することは可能であるが、更に精度を上げる ためには、他の要素を考える方が適切であり、今後の 課題である。その例としてスピーカの吸音率があり、 スピーカ自体を伝播する波動を考慮することにより、 背面方向における指向特性の精度向上が期待できる。



Fig. 9 Error average versus frequency



Fig. 10 Error average versus angle

謝辞 本研究を進めるにあたり、波動音響シミュレー ションに関してご助言を頂いた日東紡音響エンジニ アリングの鶴秀生博士と、波動数値解析に関してご助 言を頂いた上智大学の大槻東巳教授に感謝致します。

参考文献

- [1] 西山恭平, 黒本荘一郎, 日本建築学会研究報告. 九 州支部. 2, 環境系, pp.105-108, 2006.
- [2] J. Escolano, J. Acoust. Soc. Am. Volume 121, Issue 6, pp.256-262, 2007.
- [3] 工藤祥典 他, 電子情報通信学会論文誌,J84-A(6),pp.736-744, 2001.
- [4] S. K. Lele, J. Comput. Phys. 103, pp. 16-42, 1992.
- [5] 鈴木淑正 他,電子情報通信学会技術研究報告,109(100),pp.109-114, 2009.
- [6] 鶴秀生, 岩津玲磨, 電子情報通信学会技術研究報告,107(469),pp.13-18, 2008.
- [7] J. Berenger, J. Comput. Phys. 114, pp.185-200, 1994.
- [8] 鶴秀生, 岩津玲磨, 日本音響学会 (春季) 講演論文 集 1-3-7, 2009.